

## 1 Exercices

**Exercice 1.1** On considère dans  $\mathbb{R}^3$  la droite  $D$  d'équation  $3x + y - 2z = 1$  ainsi que le point  $A(1, 1, 1)$

1. Déterminer la distance de  $A$  à  $D$ .
2. Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal de  $A$  sur  $D$
3. Déterminer les coordonnées du symétrique orthogonal de  $A$  par rapport à  $D$ .

**Exercice 1.2** Soient  $\vec{a}$  et  $\vec{b}$  deux vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ .

On considère les équations suivantes

$$(E) : \vec{a} \wedge \vec{x} = \vec{b} \quad \text{et} \quad (H) : \vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x} = \vec{b}$$

1. Trouver des conditions nécessaires sur  $\vec{a}$  et  $\vec{b}$  pour que l'équation  $(E)$  puisse admettre des solutions.
2. Résoudre alors l'équation  $(E)$ .
3. Résoudre l'équation  $(H)$ .

**Exercice 1.3** Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$ , on considère, dans le plan  $\mathbb{R}^2$ , la droite  $D_\lambda$  d'équation cartésienne

$$(1 - \lambda^2)x + 2\lambda y = 4\lambda + 2$$

1. Soit  $A$  un point du plan. Déterminer la distance de  $A$  à  $D_\lambda$ .
2. Montrer qu'il existe un unique point  $A_0$  tel que la distance de  $A_0$  à toutes les droites  $D_\lambda$  soit constante. Expliciter les coordonnées de ce point ainsi que la constante.

**Exercice 1.4** Soit  $ABCD$  un tétraèdre régulier et  $k > 0$ .

Etudier la nature de l'ensemble  $S_k$  des points dont la somme des distances aux quatre faces du tétraèdre vaut  $k^2$ .

**Exercice 1.5** Dans  $\mathbb{R}^3$  muni du repère orthonormé usuel, on considère les plans

$$\begin{aligned} P_1 : x + y &= 1 \\ P_2 : y + z &= 1 \\ P_3 : z + x &= 1 \\ P_4 : x + 3y + z &= 0 \end{aligned}$$

ainsi que le point  $A(1, 1, \lambda)$ .

1. Calculer les coordonnées des projetés orthogonaux  $A_i$  de  $A$  sur  $P_i$  pour  $i \in \{1, 2, 3, 4\}$ .
2. Donner une condition nécessaire et suffisante sur  $\lambda$  pour que les projections de  $A$  sur les quatre plans soient coplanaires.
3. Déterminer  $\lambda$  pour que les symétriques orthogonaux de  $A$  par rapport aux quatre plans  $P_i$  soient coplanaires.

## 2 Indications

Indisponible actuellement (mais cela va venir)

### 3 Corrections

Indisponible actuellement (mais cela va venir)